

]} Λύση ή Λάθος;

a) $\det(kA) = k \cdot \det(A)$, $k \in \mathbb{R}$, $A \in M_n(\mathbb{R})$.

Λάθος: Έστω $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$, $k = -1$

$$(-1) \cdot A = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} \Rightarrow \det [(-1) \cdot A] = (-1)(-2) - (-1)(-1) = 2 - 1 = 1$$

$$(-1) \det(A) = (-1) \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = (-1) \cdot (1 \cdot 2 - 1 \cdot 1) = -1 \neq 1 = \det [(-1) \cdot A]$$

b) $\det(k \cdot A) = k^n \cdot \det(A)$, $k \in \mathbb{R}$, $A \in M_n(\mathbb{R})$

Λύση: Ο $k \cdot A$ προκύπτει από τον A πολλαπλασιάζοντας κάθε στοιχείο του A επί k . Άρα, $\forall i \in \{1, 2, \dots, n\}$, (i -γραμμή του kA) =

= $k \cdot$ (i -γραμμή του A). Το αποτέλεσμα προκύπτει εφαρμόζοντας n -φορές την ιδιότητα: "Αν πολλαπλασιάσουμε κάποια γραμμή (ή στήλη)

του $n \times n$ πίνακα A επί $k \in \mathbb{R}$, τότε η ορίζουσα του προκύπτοντος πίνακα (δύεται με $k \cdot \det(A)$."

$$\det(k \cdot A) = \begin{vmatrix} k a_{11} & k a_{12} & \dots & k a_{1n} \\ k a_{21} & k a_{22} & \dots & k a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ k a_{n1} & k a_{n2} & \dots & k a_{nn} \end{vmatrix} = k \cdot \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ k a_{21} & k a_{22} & \dots & k a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ k a_{n1} & k a_{n2} & \dots & k a_{nn} \end{vmatrix} =$$

$$= k^2 \cdot \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ k a_{n1} & k a_{n2} & \dots & k a_{nn} \end{vmatrix} = \dots = k^n \cdot \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} = k^n \cdot \det(A)$$

γ) $\det(AB) = \det(BA)$ (Αυτομάτως ίση εν γένει $AB \neq BA$)

Λύση: $\det(AB) = \det(A) \cdot \det(B) = \det(B) \cdot \det(A) = \det(BA)$

δ) $\det(AA^t) = [\det(A)]^2$

Λύση: $\det(A \cdot A^t) = \det(A) \cdot \det(A^t) = \det(A) \cdot \det(A) = [\det(A)]^2$

ε) Αν $\det(A) = 2$, $\det(B) = 3$, τότε $\det(A+B) = 5$.

Λάθος: Έν γένει δεν ισχύει ότι $\det(A+B) = \det(A) + \det(B)$.

Ένα αντίπαράδειγμα για το (ε):

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Τότε $\det(A) = 2$, $\det(B) = 3$.

Επίσης, $A+B = \begin{pmatrix} 5 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$, οπότε $\det(A+B) = 10 \neq 5 = \det(A) + \det(B)$

ζ) Αν $\det(A) = 2$, $\det(B) = 3$, τότε $\det(AB) = 6$

Λύση: Στην θεωρία αποδείχθηκε ότι $\det(AB) = \det(A) \cdot \det(B)$

(m) Αν σε ένα $A \in M_n(\mathbb{R})$ εναλλαχθούν δύο γραμμές και δύο στήλες, τότε η ορίζουσα του A αλλάζει πρόσημο (Sml.), η ορίζουσα του προκύπτοντος πίνακα ισούται με $-\det(A)$.

Παράδειγμα: Έχουν γίνει δύο ενέργειες εναλλαχτής δειξών. Σε κάθε μια από τις ενέργειες, το πρόσημο αλλάζει, οπότε στο τέλος παραμένει $-(-\det(A)) = \det(A)$.

9] Έστω $A = \begin{pmatrix} a+bx+cx^2 & a+by+cy^2 & a+bz+cz^2 \\ c+ax+bx^2 & c+ay+by^2 & c+az+bz^2 \\ b+cx+ax^2 & b+cy+ay^2 & b+cz+az^2 \end{pmatrix}$

$B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ x & y & z \\ x^2 & y^2 & z^2 \end{pmatrix}$

(a) Να βρεθεί πίνακας C έτσι ώστε $A = C \cdot B$

(β) N.S.O. $\det(A) = \begin{vmatrix} a+b+c & a+b+c & a+b+c \\ ax+cy+bz & bx+ay+cz & cx+by+az \\ ax^2+(cy^2+bz^2) & bx^2+ay^2+cz^2 & cx^2+by^2+az^2 \end{vmatrix}$

Λύση (α)

$$A = \begin{pmatrix} a \cdot 1 + b \cdot x + c \cdot x^2 & a \cdot 1 + b \cdot y + c \cdot y^2 & a \cdot 1 + b \cdot z + c \cdot z^2 \\ c \cdot 1 + a \cdot x + b \cdot x^2 & c \cdot 1 + a \cdot y + b \cdot y^2 & c \cdot 1 + a \cdot z + b \cdot z^2 \\ b \cdot 1 + c \cdot x + a \cdot x^2 & b \cdot 1 + c \cdot y + a \cdot y^2 & b \cdot 1 + c \cdot z + a \cdot z^2 \end{pmatrix} =$$

$$= \underbrace{\begin{pmatrix} a & b & c \\ c & a & b \\ b & c & a \end{pmatrix}}_C \cdot \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ x & y & z \\ x^2 & y^2 & z^2 \end{pmatrix}}_B = C \cdot B$$

$$(b) \det(A) = \det(C \cdot B) = \det(C) \cdot \det(B) = \det(B) \cdot \det(C) = \det(BC)$$

$$B \cdot C = \begin{pmatrix} 1 & \dots & 1 \\ x & y & z \\ x^2 & y^2 & z^2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a & b & c \\ c & a & b \\ b & c & a \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a+b+c & a+b+c & a+b+c \\ ax+cy+bz & bx+ay+cz & cx+by+az \\ ax^2+cy^2+bz^2 & bx^2+ay^2+cz^2 & cx^2+by^2+az^2 \end{pmatrix}$$

3] N.B.O. n napakázav opíjoubá:

$$D = \begin{vmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \\ 1 & a+1 & \dots & 1 & 1 \\ 1 & 1 & a^2+1 & \dots & 1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & 1 & \dots & a^{n-2}+1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & \dots & a^{n-1}+1 \end{vmatrix} = \sqrt{a^{(n-1)n}}, \text{ proto } a > 0.$$

kom

$$D \begin{array}{l} \underline{C_2 \rightarrow C_2 - C_1} \\ C_3 \rightarrow C_3 - C_1 \\ \vdots \\ C_n \rightarrow C_n - C_1 \end{array} \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 1 & a & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 1 & 0 & a^2 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 1 & 0 & 0 & \dots & a^{n-2} & 0 \\ 1 & 0 & 0 & \dots & 0 & a^{n-1} \end{vmatrix} = 1 \cdot a \cdot a^2 \cdot \dots \cdot a^{n-2} \cdot a^{n-1} = a^{1+2+\dots+(n-2)+(n-1)} =$$

$$= a^{\frac{(n-1) \cdot n}{2}} = \sqrt{a^{(n-1) \cdot n}}$$

4] Χωρίς να υπολογιστούν οι παρακάτω ορίσμοι να αποδειχθεί ότι:

$$\begin{vmatrix} a_1 & b_1 + ta_1 & c_1 + rb_1 + sa_1 \\ a_2 & b_2 + ta_2 & c_2 + rb_2 + sa_2 \\ a_3 & b_3 + ta_3 & c_3 + rb_3 + sa_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix}$$

Λύση

$$\Delta \xrightarrow{C_2 \rightarrow C_2 - ta_1} \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & c_1 + rb_1 + sa_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 + rb_2 + sa_2 \\ a_3 & b_3 & c_3 + rb_3 + sa_3 \end{vmatrix} \quad (*)$$

γραφικότητα ως def
ως προς b₁ b₂ b₃

$$\begin{vmatrix} a_1 & b_1 & rb_1 \\ a_2 & b_2 & rb_2 \\ a_3 & b_3 & rb_3 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & c_1 + sa_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 + sa_2 \\ a_3 & b_3 & c_3 + sa_3 \end{vmatrix} \xrightarrow{C_3 \rightarrow C_3 - sa_1}$$

$$\begin{vmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \\ a_3 & b_3 & c_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \\ a_3 & b_3 & c_3 \end{vmatrix}^t = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix}$$

(*) Για βλυστικά, από το σημείο αυτό (Σύστημα λύση):

$$\xrightarrow{C_3 \rightarrow C_3 - sa_1 - rb_1} \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \\ a_3 & b_3 & c_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \\ a_3 & b_3 & c_3 \end{vmatrix}^t = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix}$$

5] Αν το άθροισμα της δεύτερης και τέταρτης γραμμής ενός 6×6 πίνακα A ισούται με την τελευταία γραμμή, τότε $\det(A) = 0$.

Λύση Έστω v_1, v_2, \dots, v_6 οι γραμμές του 6×6 πίνακα A .

Από την υπόθεση μας, την γραμμικότητα ως προς τις γραμμές και την ιδιότητα ότι η ορίζουσα ενός πίνακα ισούται με μηδέν αν ο πίνακας έχει δύο ίσες γραμμές, έχουμε:

$$\det(A) = \det \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \\ v_4 \\ v_5 \\ v_6 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \\ v_4 \\ v_5 \\ v_2 + v_4 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \\ v_4 \\ v_5 \\ v_2 \end{pmatrix} + \det \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \\ v_4 \\ v_5 \\ v_4 \end{pmatrix} = 0 + 0 = 0$$

6] Να αποδειχθεί ότι η ορίζουσα

$$\begin{vmatrix} x^2 & (x+1)^2 & (x+2)^2 \\ (x+1)^2 & (x+2)^2 & (x+3)^2 \\ (x+2)^2 & (x+3)^2 & (x+4)^2 \end{vmatrix}$$

είναι ανεξάρτητη ως προς x .

Λύση Συμβολίζουμε την δοθείσα ορίζουσα με $D(x)$. Τότε

$$D(x) = \begin{vmatrix} x^2 & (x+1)^2 & (x+2)^2 \\ (x+1)^2 & (x+2)^2 & (x+3)^2 \\ (x+2)^2 & (x+3)^2 & (x+4)^2 \end{vmatrix} \xrightarrow{C_3 \rightarrow C_3 - C_2} \begin{vmatrix} x^2 & (x+1)^2 & (x+3)^2 \\ (x+1)^2 & (x+2)^2 & 2x+5 \\ (x+2)^2 & (x+3)^2 & 2x+7 \end{vmatrix}$$

* $(x+2)^2 - (x+1)^2 = (x+2+x+1)(x+2-x-1) = 2x+3$. Βασίσηται στην

$$\begin{array}{l} \underline{2 \rightarrow C_2 - C_1} \\ \underline{3 \rightarrow C_3 - C_2} \end{array} \begin{vmatrix} x^2 & 2x+1 & 2x+3 \\ (x+1)^2 & 2x+3 & 2x+5 \\ (x+2)^2 & 2x+5 & 2x+7 \end{vmatrix} \begin{vmatrix} x^2 & 2x+1 & 2 \\ (x+1)^2 & 2x+3 & 2 \\ (x+2)^2 & 2x+5 & 2 \end{vmatrix}$$

$$\begin{array}{l} \underline{v_3 \rightarrow v_3 - v_1} \\ \underline{v_2 \rightarrow v_2 - v_1} \end{array} \begin{vmatrix} x^2 & 2x+1 & 2 \\ 2x+1 & 2 & 0 \\ 4x+4 & 4 & 0 \end{vmatrix} = 2 \cdot \begin{vmatrix} 2x+1 & 2 \\ 4x+4 & 4 \end{vmatrix} = 2 \cdot (\cancel{8x+4} - \cancel{8x-8}) = -8$$

Άρα, $D(x) = -8$ για όλα τα $x \in \mathbb{R}$, ανεξάρτητη ως προς το x .
